

ЗАСТОСУВАННЯ ОЦІНОК ВІДХИЛЕНЬ ЦІЛЬОВИХ ФУНКЦІЙ ЗАДАЧІ ПРО ПОКРИТТЯ ДЛЯ СТРАТЕГІЙ ЇЇ РОЗВ'ЯЗАННЯ.

Баранова Наталія Василівна

старший викладач кафедри прикладної математики, Волинський
національний університет імені Лесі Українки

При невеликих змінах у вхідних даних більшість задач дискретного програмування ведуть себе нестандартно і непередбачено: відбуваються значні зміни в оптимальних розв'язках. При проведенні постоптимального аналізу задач про покриття важливою і мало дослідженою є проблема оцінки відхилення значень цільових функцій, встановлення порядку асимптотики цих відхилень.

В даній статті продовжені дослідження задачі про покриття, описані в [2], [3].

Розглянемо задачу про покриття вигляду:

$$\min \left\{ f(x) = \sum_{j=1}^n c_j x_j \mid x \in Q(A) \right\}, \quad (1)$$

де

$$Q(A) = \left\{ x \in E^n \mid \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \geq 1, i = \overline{1, m} \right\},$$

$$x_j = 0 \vee 1, c_j - \text{ задані дійсні невід'ємні числа, } j = \overline{1, n}$$

$A = \|a_{ij}\| \in I$, де M - множина всіх булевих $m \times n$ матриць. E^n - n -вимірний одиничний куб.

Введемо відстань між матрицями $\rho(A, B) = \sum_{ij} |a_{ij} - b_{ij}|$, де

$$B = \|b_{ij}\|, i = \overline{1, m}, j = \overline{1, n} \in I.$$

Розглянемо матриці, які не містять нульових рядків і стовпців, і такі, що $m \geq n$. Зафіксуємо довільну $m \times n$ матрицю $A \in I$ і розглянемо клас матриць $U_k(A) = \mathcal{A} = \{ \|a_{ij}\| \in I \mid \rho(A, B) = k \}$.

Припустимо, що стосовно матриці A відомо лише, що вона може бути замінена деякою іншою матрицею $A' \in U_k(A)$.

Песимістична стратегія для задачі (1) полягає в знаходженні такої ("найгіршої") матриці $A' \in I_k \mathcal{A}$, для якої задача (1) має максимальне гарантоване значення оптимуму цільової функції.

Оптимістична стратегія - в знаходженні такої ("найкращої") матриці $A' \in I_k \mathcal{A}$, для якої задача (1) має мінімальне гарантоване значення оптимуму цільової функції.

Песимістична стратегія приводить до задачі знаходження

$$c^* \mathcal{A} = \max_{A' \in I_k \mathcal{A}} c(A'),$$

$$x^* = \arg \max_{A' \in I_k \mathcal{A}} c(A'),$$

$$\text{де } c \mathcal{A} = \min_{x \in \mathcal{A}} f(x).$$

Оптимістична стратегія - до задачі знаходження

$$c^{**} \mathcal{A} = \min_{A' \in I_k \mathcal{A}} c(A'),$$

$$x^{**} = \arg \min_{A' \in I_k \mathcal{A}} c(A'),$$

$$\text{Нехай } p \mathcal{A} = \min_{x \in \mathcal{A}} f(x).$$

$$\alpha(A, A', c, k) = p \mathcal{A} - p \mathcal{A}', \text{ де вектор } c = (c_1, \dots, c_n)$$

Позначимо
такий, що $c_j \geq 1$,

$$j = \overline{1, n} \text{ і задовільняють умову } c_1 \leq c_2 \leq \dots \leq c_n$$

$$\alpha(A, c, k) = \max_{A' \in I_k(A)} \alpha(A, A', c, k)$$

$$\alpha(c, k) = \max_{A \in \mathcal{A}} \alpha(A, c, k)$$

Величини типу $\alpha(c, k)$ вивчалися в [3], де знайдені їх точні значення для деяких класів задач на покриття.

Якщо відома величина $\alpha(A, c, k)$ або $\alpha(c, k)$ (принаймні відомо, що $\alpha(c, k) \geq \alpha(A, c, k)$), то

$$|c \mathcal{A}' - c \mathcal{A}| \leq \alpha(A, c, k)$$

$$|c \mathcal{A}' - c \mathcal{A}| \leq \alpha(c, k)$$

наприклад, для $\alpha(c, k)$ маємо (аналогічно для $\alpha(A, c, k)$):

$$c \mathcal{A}' - \alpha(c, k) \leq c \mathcal{A} \leq c \mathcal{A} + \alpha(c, k).$$

Оскільки останні нерівності виконуються для будь-якого $A' \in I_k \mathcal{A}$,

то

$$c^* \mathcal{A} \leq c \mathcal{A} + \alpha(c, k),$$

$$c^{**} \mathcal{A} \geq c \mathcal{A} - \alpha(c, k).$$

Ці оцінки можуть бути використані при розв'язанні задач з неточними даними[4].

Для відшукування величин типу $\alpha(A, c, k)$ як характеристик песимістичної і оптимістичної стратегій, можна використати алгоритмічний підхід. Алгоритм для відшукування $\alpha(A, c, k)$ наступний:

1. Фіксуємо $k \in \{const, \infty\}$, N (кількість ітерацій) і деяку матрицю $A \in \mathbb{R}^n$.
2. Розв'язуємо задачу (1) з матрицею A (наближеним або точним методом), $p(A)$ – розв'язок.
3. Для i -ої ітерації ($i=1, \dots, N$) вибираємо (випадково або детерміновано) матрицю $A_i' \in \mathbb{R}^n$ і розв'язуємо (1) з матрицею A_i' , $p(A_i')$ – розв'язок.

Знаходимо результат роботи алгоритма $\alpha = \max_{1 \leq i \leq N} |p(A) - p(A_i')|$.

В п. 2,3 в якості наближеного метода можна застосувати метод локальної оптимізації (наприклад, метод вектора спада [1]), а в якості точного – метод гілок і меж.

В роботі для обчислення оцінок відхилень цільових функцій задачі про покриття пропонується алгоритмічний підхід. Отримані оцінки можуть бути використані для песимістичної і оптимістичної стратегій розв'язання цієї задачі.

1. Сергиенко И.В. Математические модели и метода решения задач дискретной оптимизации.— Киев:Наукова думка 1988.—471 с.
2. Баранова Н.В., Михайлюк В.О. Про оцінки відхилення цільових функцій задачі про покриття.// XLI наукова конференція професорсько-викладацького складу і студентів Волинського університету (серія математична):Тез.доп. /Луцьк, 5-7 квітня 1995р./.—Луцьк: Волинський університет,1995.—С.5-6.
3. Баранова Н.В. Задачі про покриття: оцінка відхилень цільової функції. Доповіді НАН України.- Київ, №6, 1996.- С.68-70.
4. Рошин В.А., Семенова Н.Б., Сергиенко И.В. Декомпозиционный подход к решению некоторых задач целочисленного программирования с неточными данными //Журн. Вычисл. математики и мат.физики.—1990. —29, №5.—С. 786-791.